

Guider2/Guider2s_先端センサー交換

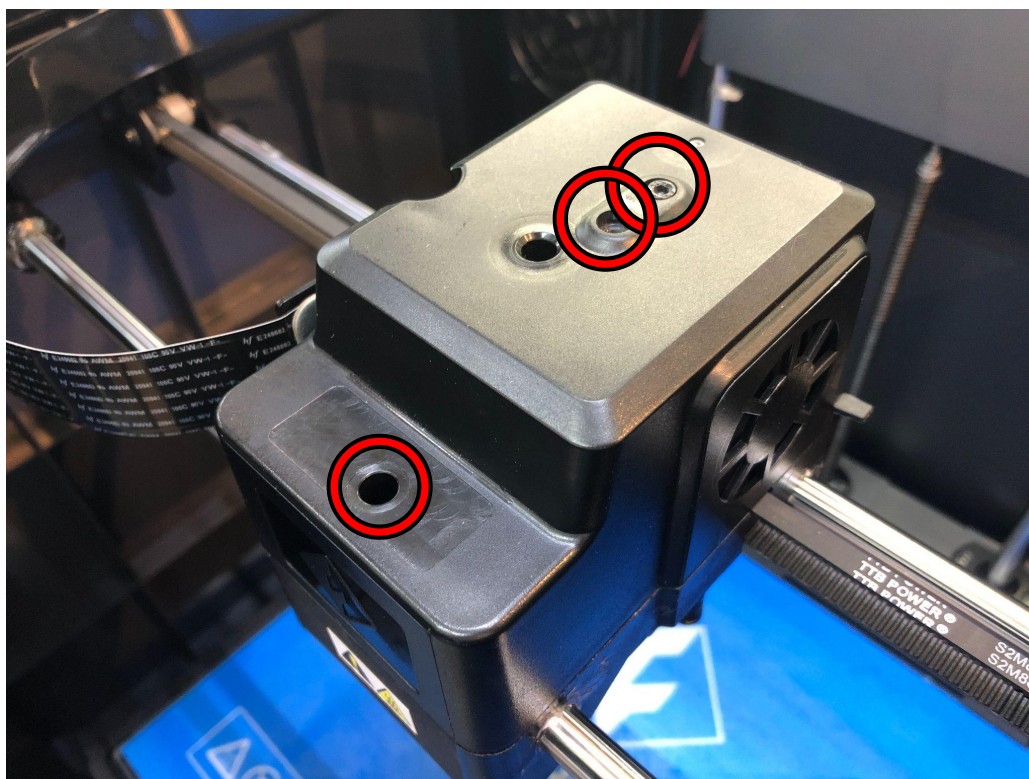
対象機種

Guider2/Guider2s

1 ヘッドカバーを外す

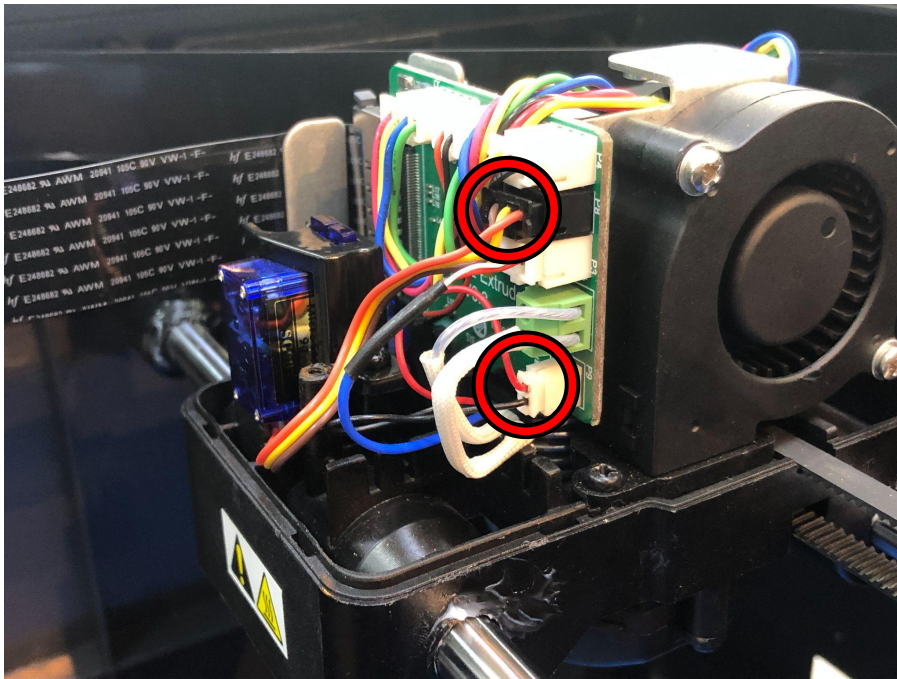
1-1

必ず電源をお切りになってから作業を開始してください。
ガイドチューブを外し、赤丸で示した部分のネジを取り外します。
上に引き上げるようにしてカバーを外します。

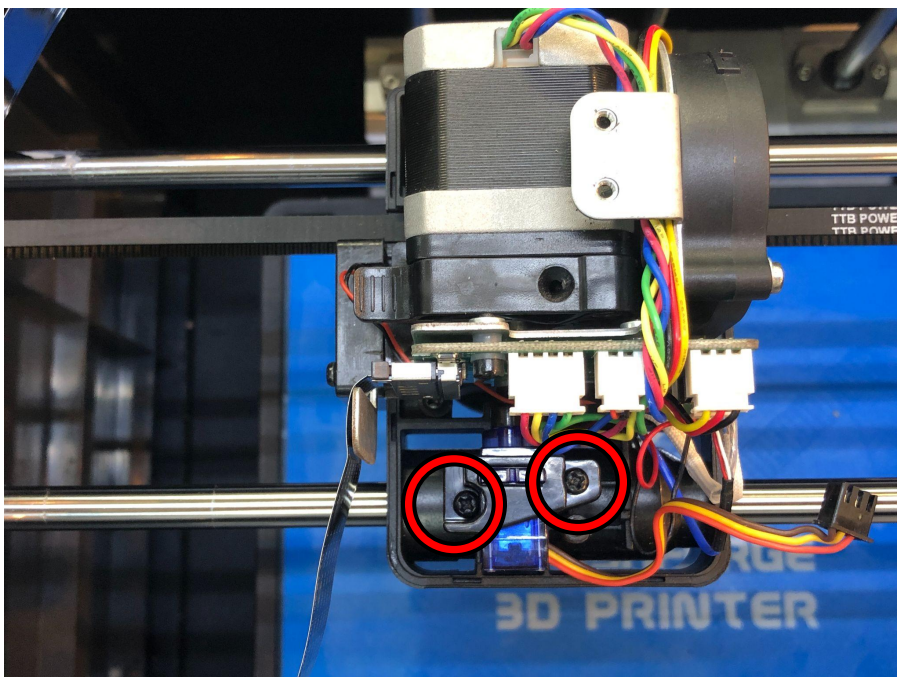


2 先端センサーの取り外し

2-1 赤丸で示したコネクタを外します。

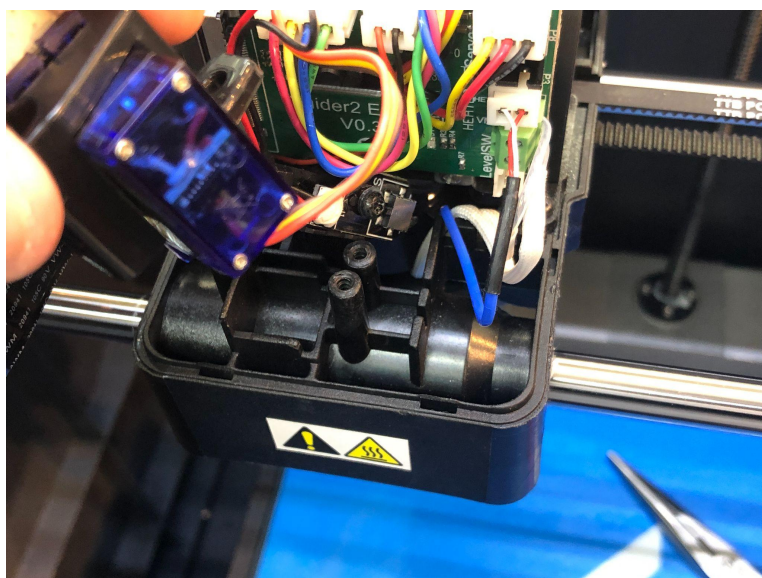


2-2 赤丸で示したネジを外します。



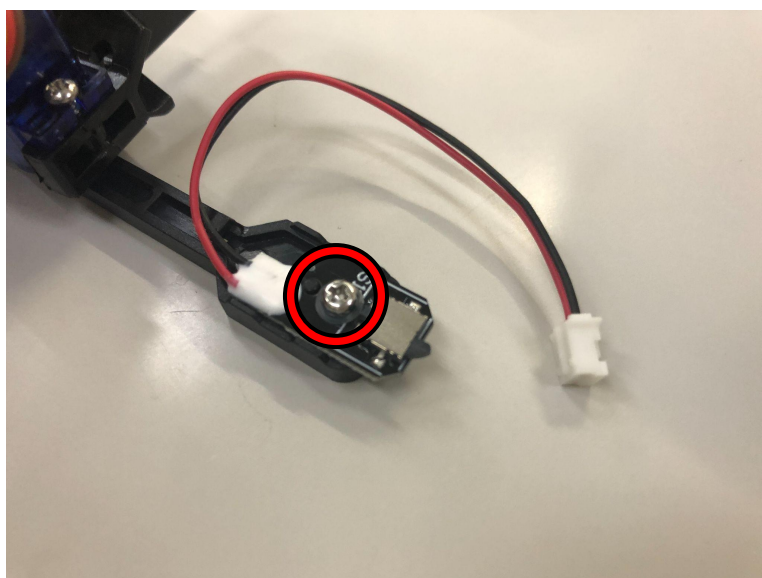
2-3

周りの配線に注意しながら慎重に上に引き上げて取り外します。



2-4

赤丸で示したネジを外し、センサーを取り外します。



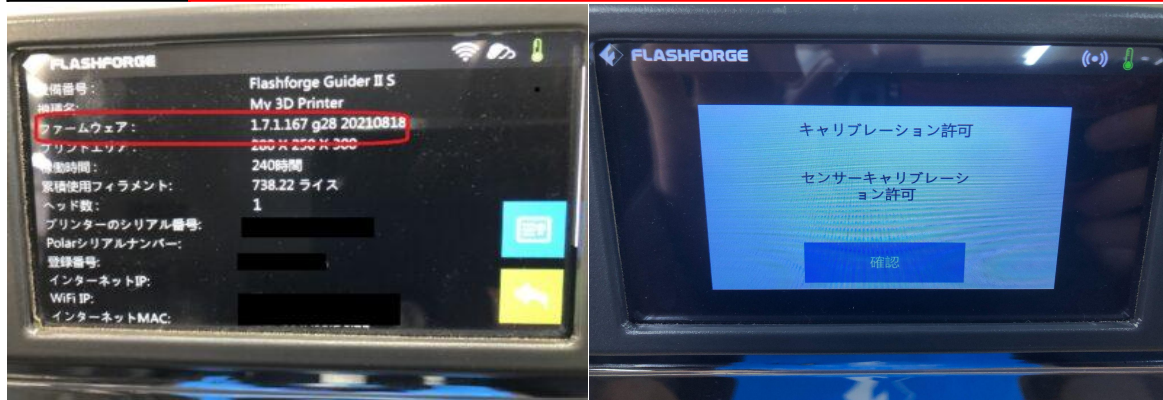
2-5

センサーを入れ替え、元の手順に組みなおします。
電源を入れ、正常な動作が確認出来れば交換作業は終了です。

3 先端センサーの調整

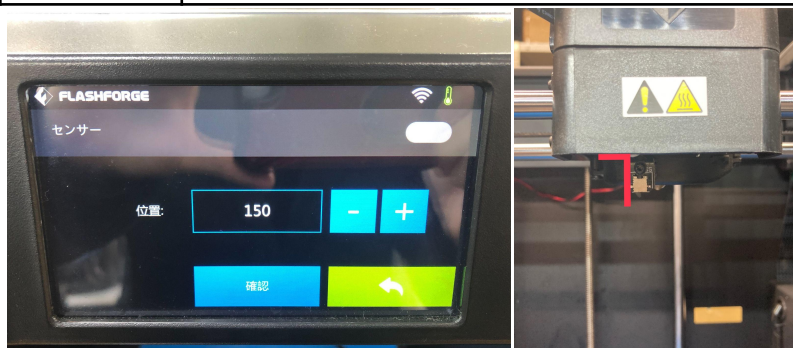
3-1

取付け後、センサーが垂直に出ない状態かと思われます。
 その場合、センサーの位置を調整する必要があります。
 [ツール]から「その他」を選択し、ファームウェアの記載がある辺りを
 素早く3回タップします。
 そうすると「センサーキャリブレーション許可」の表示が出るので
 [確認]を押します。※この数値は角度ではありませんので360以上設定ができますがサーボモータ自体の回転は180°が限界です。400以上の数値を入力するとサーボモーターへの負荷が高くなり、故障の原因となります。最大250までをお勧めいたします。

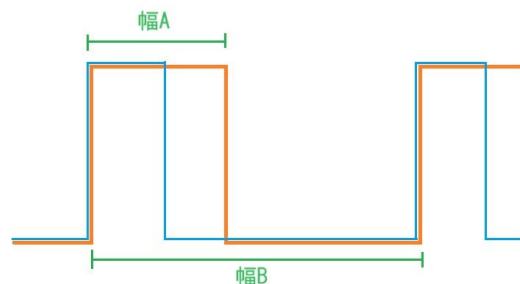


3-2

一つ画面を戻って、「設定」から「センサーキャリブレーション」を選択します。
 センサーのところをオン/オフにするとセンサーが、オンの状態だと出ている状態、
 オフの状態だと収納されている状態になります。
 オンの状態で数値を調整し、再度オンにすると反映されます。
 オンの状態は右の画像のように垂直にセンサーが下りてくる状態、
 オフの状態の時はセンサーが収納されている状態にできると調整完了となります。



電圧



時間

このAとBの比率によって角度を制御しています。



AとBの幅の比率

ONの値-OFFの値=35程が目安です。
 OFF/ON=165/200